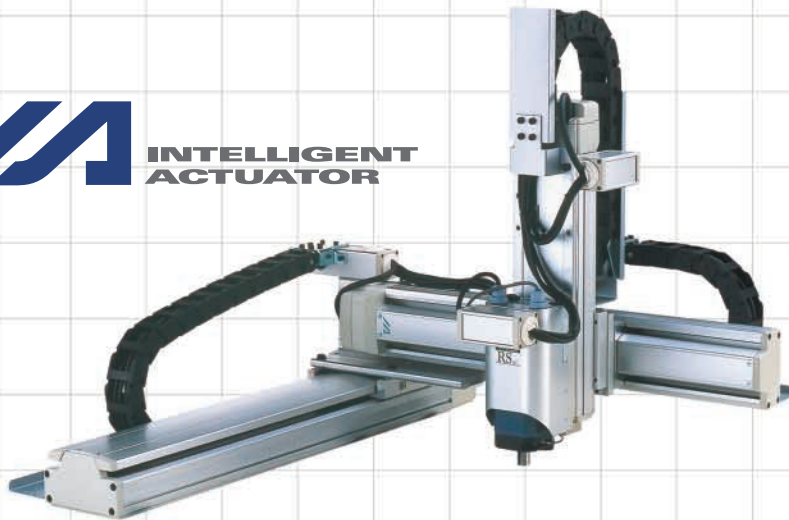


Produktübersicht

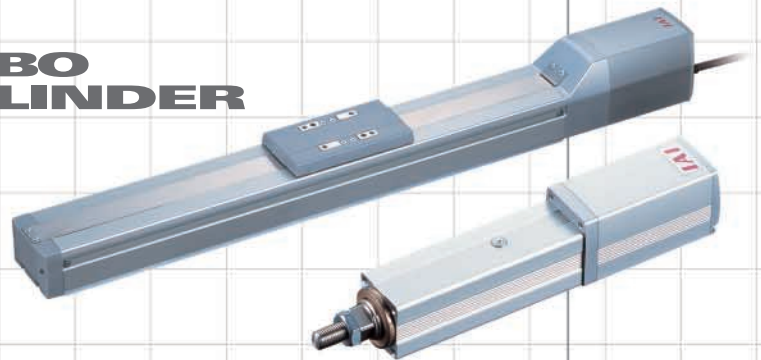


IX
INTELLIGENT
ACTUATOR

**INTELLIGENT
ACTUATOR**

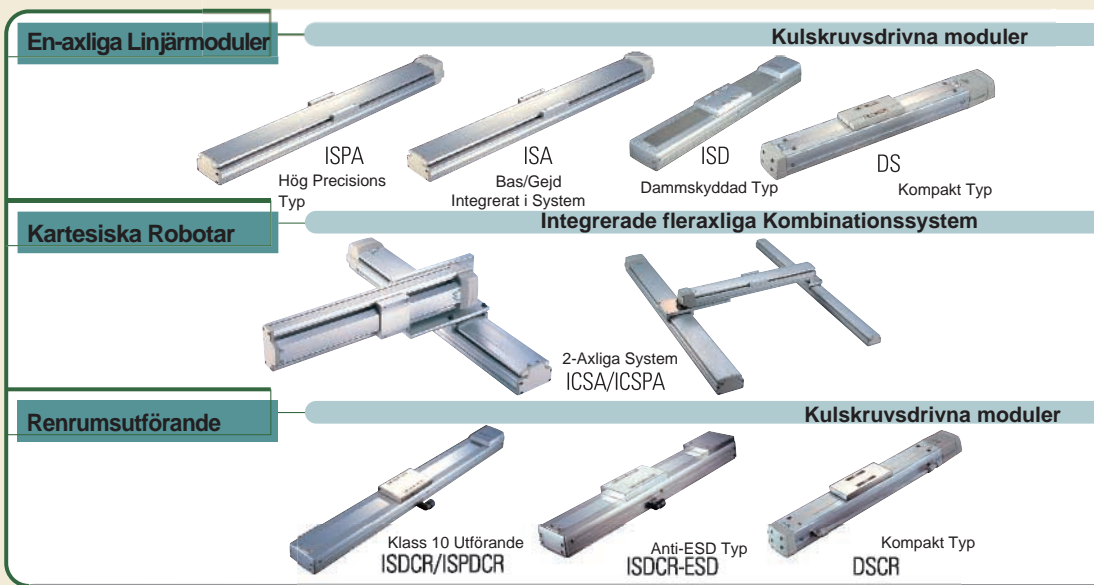
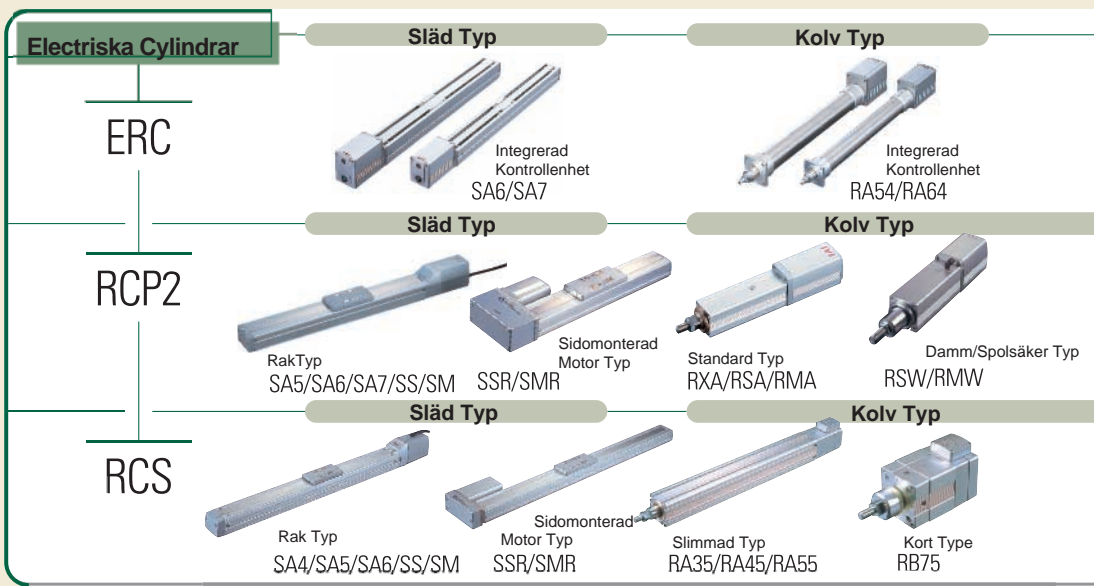


**ROBO
CYLINDER**



Positioneringssystemen från IAI tar dig direkt från planering till produktion. Undvik onödigt och tidskrävande planeringsarbete med att leta och gissa fram lösningar. IAI ger dig lösningen direkt inklusive alla nödvändigheter. IAI är väl utprovade och redo att använda direkt ur förpackningen.

Hög precision, hög hastighet, hög styvhet, och framförallt mycket enkel programmering.



WINDOWS-Kompatibel
Programmeringsmjukvara



Gripdon

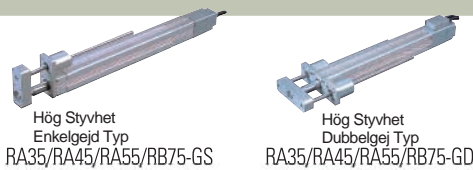


GRS/GRM

Rotation



Platt Typ



F45/F55

Gripdon

Rotation



Rem Drivna



Rotation



SCARA Robot



Kontrollenheter



RCP2 Kontrollenhet
RCP2-C/CG



RCS Kontrollenhet (20-30W endast)
RCS-C



DS Kontrollenhet
DS-S-C1



E-con







P-Driver
(planerad)



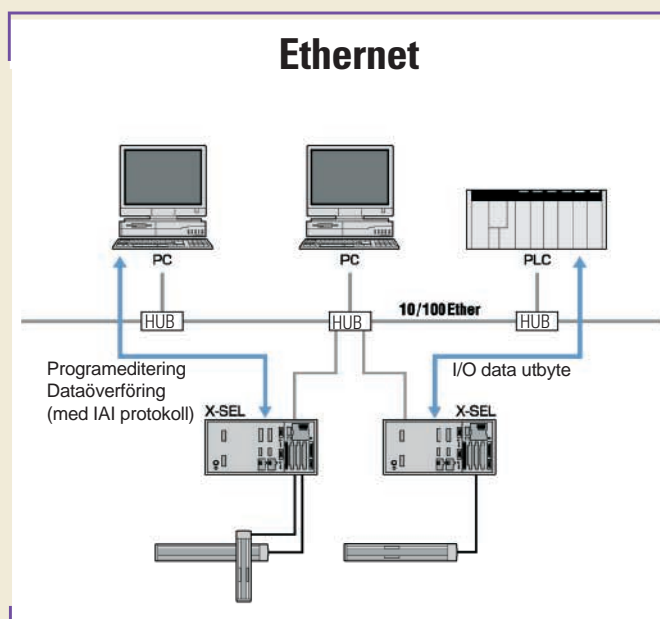
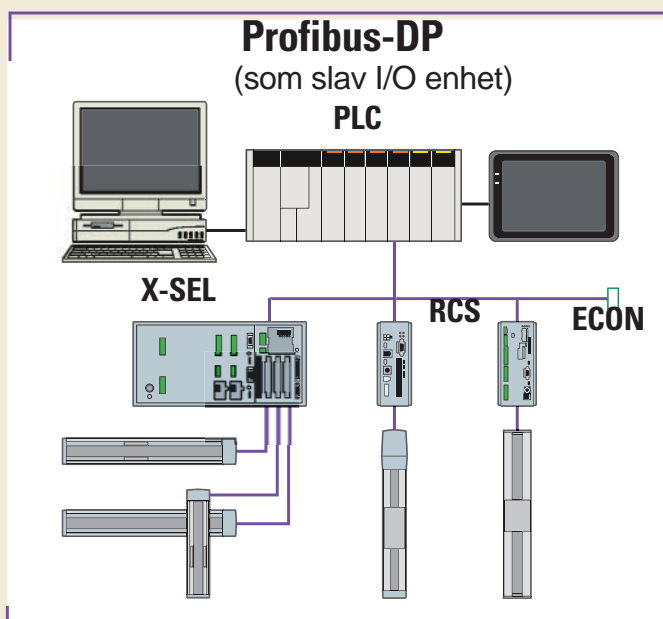
X-SEL

Vare sig du behöver enkel Positionering eller avancerad interpolation så har IAI en RoboCylinder, ett integrerat kombinationssystem, eller snabba SCARA robotar att välja ibland.







	Applikation	Fördelar	Speciella Egenskaper
 <p>Elektrisk linjärmotör med inbyggd kulskruv, linjärlager och steg- / AC servomotor</p>	<p>Flytta Positionering Klämma Inpressning</p>	<p>Hög precision Lång livslängd Enkel Ekologisk Låg Kostnad</p>	<ul style="list-style-type: none"> • Främst lämplig som ersättning för pneumatiska cylindrar • Hög styvhet med integrerat linjärlager • Konstant hastighetskontroll vid maximal last (RCS) • Enkel att positionera med upp till 64 positioner (RCP2) • Endast 1/10 av energiförbrukningen jämfört med kompressor-drivna pneumatiska cylindrar
 <p>Intelligent robot med elektrisk linjärmotör och programmerbart styrsystem</p>	<p>Linjär, 2D-eller 3D hantering positionering Montering Dispensering</p>	<p>Hög Precision Systemlösningar Mer Intelligens Renrumsutförande</p>	<ul style="list-style-type: none"> • Repeterbarhet upp till +/-0.01mm(ISA/ISPD) • Maximal slaglängd 2500mm med kulskruv och integrerad skruvstödmeکانism, 3000mm med kuggremsdrift • Varierande kombinationsmöjligheter med åkvagn, arm och rotationsmoduler. • Multi-tasking capabilitet upp till 16 programs. • Profibus, DeviceNet, CC-Link och Ethernet option • Renrumsmoduler & system (klass 10)
 <p>SCARA Robot kapabel av till mycket, kontroller med SEL användarvänliga programspråk</p>	<p>3-D hantering förflyttning Pick & Place Förpackning Pallettering Dispensering Montage</p>	<p>Mindre manuella operationer Högre produkt kvalitet Kostnadsbesparingar Clean room compliant</p>	<ul style="list-style-type: none"> • Mångsidigt styrsystem med massor av möjliga I/O kommandon • Enkel mult-task programmering med SEL programspråk • Ultra-hög precision vid flexibel positionering med 32bit RISC CPU • Robotstyrning, I/O hantering (PLC funktion) och HMI via seriell port kan samköras och styras simultant • Renrumsrobotar (klass 10) finns tillgängliga • Hög hastighet, höga hanteringsvikter och hög precision
	<p>Förflyttning Positionering</p>	<p>Mikro-design Överkomliga priser Universell för varierande drivsteg</p>	<ul style="list-style-type: none"> • Mikro-storlek platsbesparande komponentdesign med många monteringsmöjligheter • Höga prestanda till överkomliga priser • Inbyggda precisions linjärlager och kulskruv • Konventionell 2-phase stegmotor passande till många olika drivsteg

Nätverks kapabilitet med färre kablar och datakommunikation

Öppna nätverkssystem används ofta för att få mindre kabeldragning och datakommunikation. RCS-C, E-Con och X-SEL kontrollenheter kan fungera som slav I/O för enheter i öppna nätverkssystem medan Ethernet option ger X-SEL möjlighet till datakommunikation.

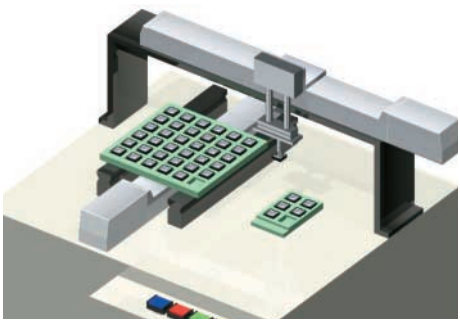


Urval efter specifikation

	Serie	Typ	Mekanism	Repetierbarhet (mm)	Slaglängd (mm)	Horisontell last(kg)	Maximal hastighet(mm/sec)	Egenskaper	
 Electriska Cylindrar	ERC	Släd Typ	Kulskruv	±0.05	50-600	2-20	600	Inbyggda linjärlager ger utmärkt linjäritet, Kontrollsystem integrerat, låg kostnad	
		Kolv Typ			50-300	2-55		Detaljer kan moteras på kolvstångsände Kontrollsystemet integrerat, låg kostnad	
	RCP2	Släd Typ	Kulskruv	±0.02	50-1000	1-55	666	Lätt-Vikt, kompakt aluminium bas, lämplig för transport eller positionering	
		Kolv Typ			50-300	2-55		Tryck funktioner likt pneumatiska cylindrar för att klämma eller pressa med	
		Gripdon	Trapets Skruv	±0.01	10 14	-	36.7	Lämplig för hantering av ömtåliga objekt med kontrollerbar gripkraft	
		Rotation	Hypoid Växel	±0.01°	330°	-	600°/sec.	Samma storlek som pneumatiska gripdon med 64 olika programmerbara positioner	
	RCS	Släd Typ	Kulskruv	±0.02	50-1000	4-60	1000	Servo motor för konstant hastighet vid max belastning. Hög hastighet	
		Kolv Typ			50-300	4-60		800	Flera varianter för många olika montagesätt
		Gripdon	Kuggstång	±0.035-0,04	20-200	-	60-180	Hög funktionalitet med servomotor	
		Rotation	Reduktions Växel	±0.02-0.1	300°	-	500°/sec.	Servo-driven enhet behöver ingen läges dämpning	
	 En-Axliga Moduler	DS	Släd Typ	Kulskruv	±0.02-0.05	50-600	4-12	800	Liten kraftfull en-axlig modul med positionering & programmeringsmöjlighet
			Arm Typ		±0.02	50-200	Vertikal endast (2-6)	400	Endast för vertikal användning med arm som rör sig ut från modulen
ISPA		Hög hastighet & Hög precision Typ	±0.01		100-2500	12-150	2000	Högprestanda, hög acceleration, hög repeaterbarhet med C5 klass för kulskruv	
ISA		Standard Typ			100-2500			Max 2500mm slaglängd med kulskruv Många varianter på linjmoduler	
ISD		Dammfritt Typ	±0.02		100-1600	10-80	1000	Dammskyddad typ av IS Serien som skyddar modulen mot yttre partiklar	
SS		Kompakt, Hög Styvhet Typ			100-1000	15-60		Kompakt och vridstiv med stål i botten	
IF		Hög Styvhet, Hög hastighet Typ	Rem		±0.08	100-2500	5-40	1750	Remdriven version av IS Series för hög vridstyvhet and höga hastigheter
FS		Slimmad, Hög hastighet Typ				300-3000	2-60	200	Den slimmade designen tillåter många montagevarianter
RS		Rotation	Reduktions Växel		±0.028	360°	-	360°/sec.	Kan kombineras med En-axliga och fler-axliga Kartesiska robotar
 Kartesiska Robotar		ICSA/ICSPA	Fleraxliga System		±0.02	X:100-2500 Y:100-1200	3.1-40	1000	IS kombinerade system med 2-, 3-, 4-axlar
	 Renrumsutförande	DSCR	Kompakt, Renrumstyp	Kulskruv	±0,02-0,05	50-600	4-12	800	Kompakt en-axlig modul, klass 10 utförande
SSCR		Hög Styvhet, Renrumstyp	±0.02		100-1000	15-60	1000	Hög styvhet	
ISPDCR		Hög Hastigh, Hög Precision, Renrumstyp	±0.01		100-1600	12-150	2000	Högprestanda, hög acceleration, hög repeaterbarhet med kulskruv i C5 toleransklass	
ISDCR		Renrums Typ				10-80	1000	Högprestanda, höga laster och långa slaglängder, klass 10 utförande	
ISDCR-ESD		ESD				100-1000		Speciellt utvalda komponenter som förhindrar elektrostatiska urladdningar	
IX-NNC		Renrum, Horisontell Artikulerande Scara Robot	Reduktions Växel		±0.01	250 • 350 • 500 • 600 • 700 • 800•	2	7121	Klass 10 utförande med horisontella artikulerande robotarmar
 Scara Robotar	IX	Horisontell Artikulerande Robot	Reduktions Växel	±0.01	250 • 350 • 500 • 600 • 700 • 800•	2	7121	Horisontella artikulerande robotarmar	
 Tiny Actuator	TX	Släd Typ	Kulskruv	+/-0.02 - 0.05mm	25 - 300			Mikro modul som passar konventionella stegmotor drivers	

Pick & Place

Lågpri pick&place enhet med RoboCylinder för X och Y axlar

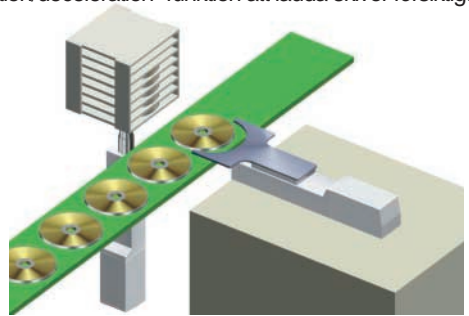


- Fördelar**
- Precis pick&place genom multipel positionering av maximalt 16 punkter med +/-0.02mm i repeterbaromgrannhet

System Konfiguration RCS - SA 5:
 RCS - SA 5
 Kontrollenhet RCS

Indexering och Lastning

"Stegframmatning" Inkrementell funktion att höja eller sänka, acceleration/deceleration" funktion att ladda skivor försiktigt.

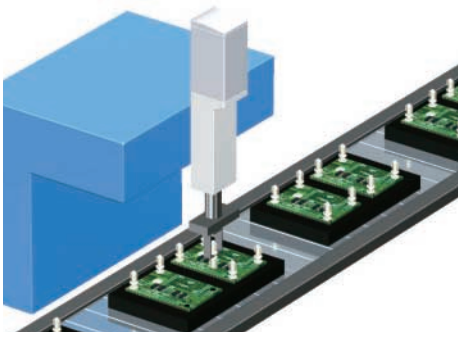


- Fördelar**
- Mjuk start av rörelse för att undvika att förstöra skivor
 - "Stegmatning" för att höja och sänka hissmagasin, även distansförflyttning

System Konfiguration RCP2 - RMA
 RCS - SMA

Trycka fast Distanser

"Tryck" funktion för att sätta fast Distanser på kretskort

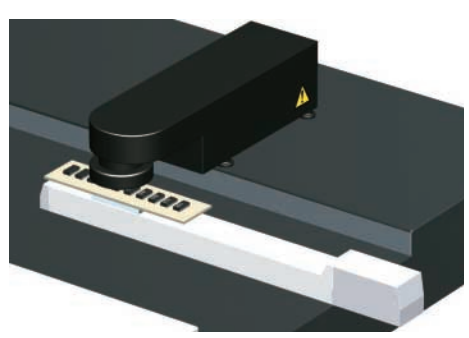


- Fördelar**
- Maximal tryckkraft på 800N säkerställer ordentlig fastsättning av distanser
 - Tryckkraft kan programmeras och justeras

System Konfiguration RCP2-RMA,
 Kontrollenhet RCP2

Märkning

"Stegframmatning" att flytta detaljer i lasermärkningsprocess.

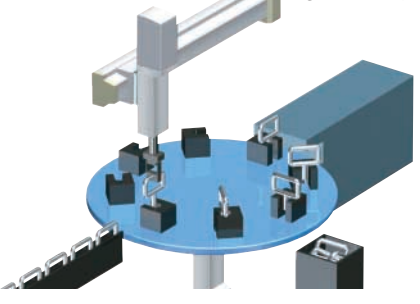


- Fördelar**
- "Stegmatning" funktionen möjliggör mer än 16 positioner

System Konfiguration RCS-SA6
 Kontrollenhet RCS

Detalj Montage

"Positionerings" funktion hos RoboRotary används till indexbord, "Mjuk Grip" funktion hos RoboGripper för att gripa detaljer

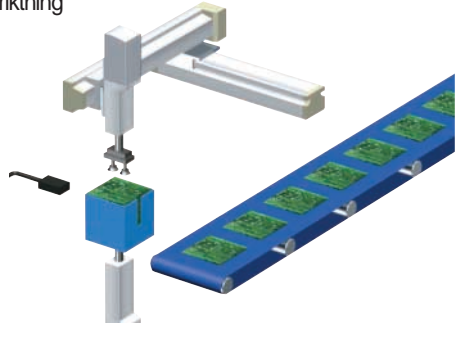


- Fördelar**
- RoboRotary upp till 64 positioner
 - RoboRotary för mjuk gång som eliminerar abrupta start/stop.
 - RoboGripper för hantering av ömtåliga detaljer. Justerbar grippkraft.

System Konfiguration RCP2-RTB, RCP2-GRS
 Kontrollenhet RCP2

Pick & Place

"Stegframmatning" för detaljhiss, Kort typ (RB75) för att spara plats i vertikal riktning

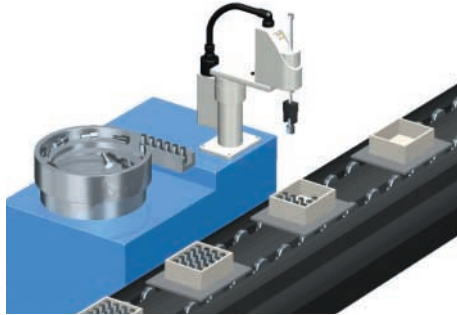


- Fördelar**
- Lämplig att stegmata tunna detaljer t.ex. fiber- eller glasplattor
 - RB75 lika kort inbyggnad som för en pneumatisk cylinder

System Konfiguration RCS-RB7535, RCS-RA45
 Kontrollenhet RCS

Pallettering

IX SCARA robot plockar detaljer från matare och placera dem i en pallett. Fulla palletter stegas därefter fram med conveyorbana.



Fördelar

- Pallettering med repeatnoggrannhet inom +/-0.01mm
- PLC funktionalitet möjliggör styrning av perferiutrustning

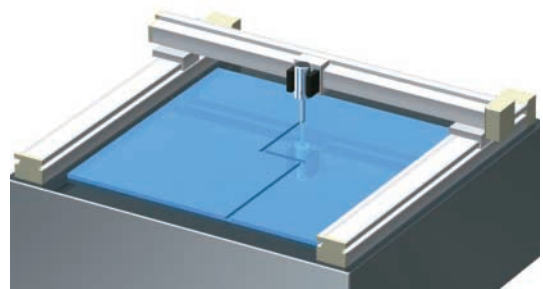


System Konfiguration

IX-NNN5020,
Kontrollenhet X-SEL

Skärsystem

Glas och andra material kan enkelt skäras i X-Y koordinatsystem.



Fördelar

- Synkroniserade rörelsefunktioner hos X-SEL systemet kan göra arbetsområdet ännu större

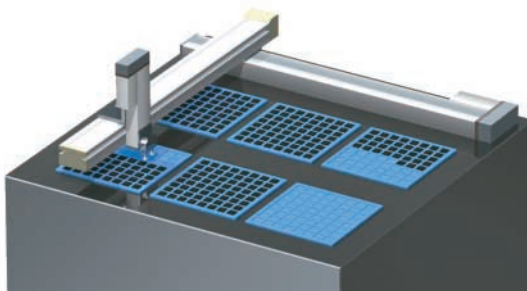


System Konfiguration

Två X axlar och en Y axel
Kontrollenhet X-SEL

Plockning från paletter

Hantering av små detaljer mellan olika paletter



Fördelar

- Hög repeatnoggrannhet inom +/-0.02mm
- Maximalt 3000 positioner

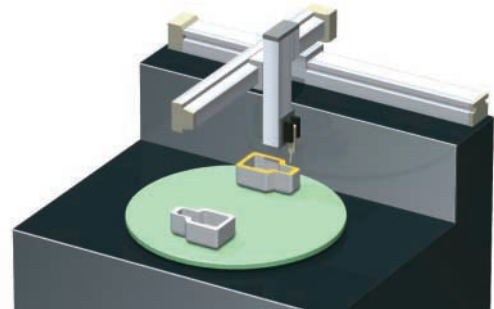


System Konfiguration

3-Axlig Kombination
Kontrollenhet X-SEL

Dispensering

Dispensering av packningsmaterial på 3-dimensionella ytor



Fördelar

- Konstant hastighet med kurvinjestyrt ger snabb och bra dispensering

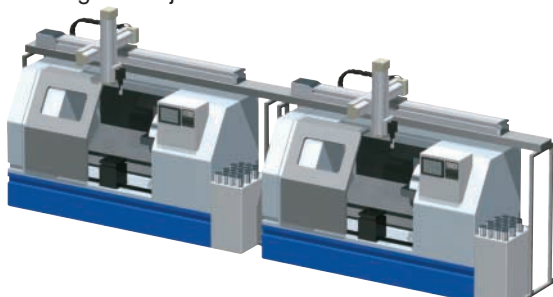


System Konfiguration

3-Axlig Kombination
Kontrollenhet X-SEL

Maskinbetjäning

Kartesiska robotar monterad på 2 NC fräsmaskiner med laddning och lossning av detaljer



Fördelar

- Max 3000mm slaglängd är möjlig
- Mer universell än andra exklusivare laddrobotar

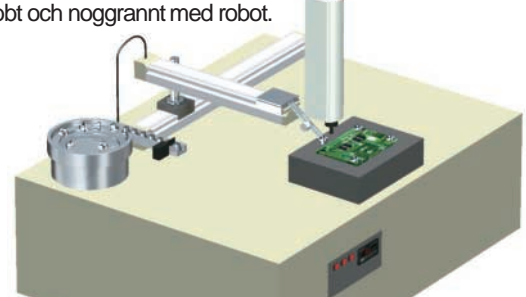


System Konfiguration

FS + ICSPA
Kontrollenhet X-SEL

Skruvdragning

Skruvor vibrationsmatas till en exakt position där roboten hämtar. Kan även blåsas fram med slang vid behov. Skruvarna monteras snabbt och noggrant med robot.



Fördelar

- Reducerad cykeltid med max hastighet 2000mm/s och 1G acceleration
- Noggrann positionering inom +/-0.01mm repeatabilitet



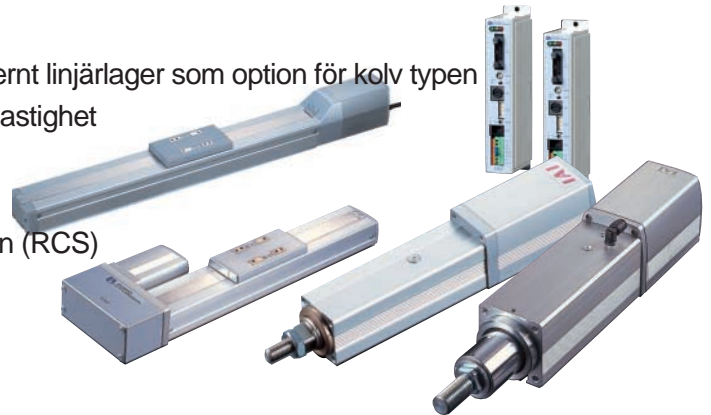
System Konfiguration

ICSPA, Kontrollenhet X-SEL

Hög noggrannhet, hög styvhet och attraktiva priser!

RoboCylinder är en motoriserad cylinder med inbyggd kulskruv, linjärlager och Steg- eller AC servo motor. I jämförelse med pneumatiska cylindrar så är den kapabel till multipel positionering och har programmerbar kontroll av acceleration/deceleration såväl som för hastigheten.

- Hög repeterbarhet som +/- 0.02mm
- Integrerat och inbyggt linjärlager för släddvarianten, externt linjärlager som option för kolv typen
- Programmering endast nödvändig för positioner och hastighet
- Maximalt 64 positioner med RCP2 Series
- Attraktiva priser för AC Servo actuator (RCS)
- Inkrementell encoder samt absolut encoder som option (RCS)



Låg kostnad och enkel att använda

ERC - Serien



	Slädd Typ		Kolv Typ	
Modell	SA6	SA7	RA54	RA64
Max. Slaglängd (mm)	600	600	300	300
Max. Horisontell Last (kg)	12	20	40	55
Max. Vertikal Last (kg)	6	10	18	25
Max. Hastighet (mm/sec)	600	450	600	450

Hög kraft, idealisk att trycka med

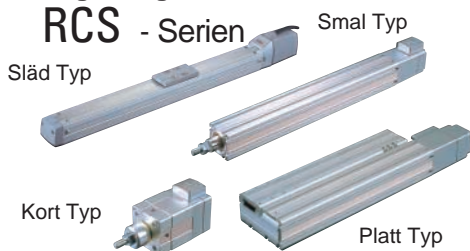
RCP2 - Serien



	Slädd Typ					Kolv Typ		
Modell	SA5	SA6	SA7	SS/SSR	SM/SMR	RXA	RSA	RMA
Max. Slaglängd (mm)	500	600	800	600	1000	200	300	300
Max. Horisontell Last (kg)	8	12	40	30	55	30	40	55
Max. Vertikal Last (kg)	4.5	6	15	12	20	10	19	26
Max. Hastighet (mm/sec)	600	600	533	600	666	187	458	450

Hög Hastighet, idealisk för konstanta transferrörelser

RCS - Serien



	Slädd Typ					Kolv Typ			Platt Typ
Modell	SA4	SA5	SA6	SS/SSR	SM/SMR	Kort Typ	Smal Typ		
Max. Slaglängd (mm)	300	500	600	600	1000	300	150	200/300	200/300
Max. Horisontell Last (kg)	5	8	12	30	60	40	18	60	
Max. Vertikal Last (kg)	4.5	4	6	8	12	19.5	6.5	18	18
Max. Hastighet (mm/sec)	665	800	800	600	1000	800	500	800	800

Ultrakompakta elektriska grip- och rotationsmoduler

RCP2 - Serien



	Gripdon	
Modell	GRS	GRM
Max Slaglängd (mm)	10	14
Max. Gripkraft (N)	21	80
Repeterbarhet (mm)	± 0.01	
Max. Hastighet (mm/sec)	33.3	36.7

	Rotationsmodul	
Modell	RTB	RTC
Rörelseområde (grader)	330	
Max. Moment (N*m)	1.7	
Repeterbarhet (mm)	± 0.01	
Max. Hastighet (mm/sec)	600	

IAI's Intelligent Moduler är designade för bästa möjliga flexibilitet med många optioner och höga prestanda med exceptionell driftsäkerhet

Kunder som brukar bygga sina egna Linjärmoduler med komponenter och delar från en mängd olika tillverkare inser nu fördelarna med att köpa färdigutvecklade systemlösningar från en enda leverantör. Erfarenheten från IAI garanterar att systemet fungerar perfekt från allra första början

- Hög repeterbarhet upp till +/-0.01mm
- Lång slaglängd upp till 2500mm med kulskruv tack vare unik invändig stödmekanism för kulskruvsspindel.
- Flertalet modeller finns i klass 10 renrums utförande
- Starka, lätta, kompakta till överkomliga priser



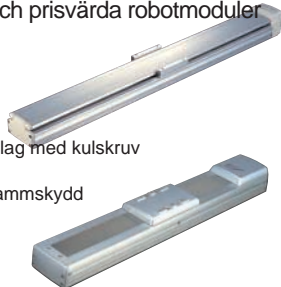
ISA/ISPA

Intelligenta och prisvärda robotmoduler

ISD

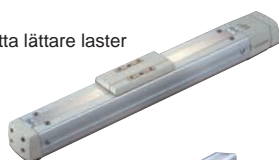
Max 2500mm Slag med kulskruv

IS Serie med dammskydd



DS

Idealisk för att flytta lättare laster (flera kg)



SS

Hög styvhet med stålbotten



IF

Idealisk för höga hastigheter och Långa slaglängder



FS

Remdrifter upp till 3000mm slaglängd

RS

Hög precision vid rotation och positionering



ISA/ISPA

Modell	Släd Typ				Hög Hastighet/Hög Precision			
	ISA-S	ISA-M	ISA-L	ISA-LXMX /LXUWX	ISPA-S	ISPA-M	ISPA-L	ISP-W /WX
Max. Slaglängd (mm)	600	1000	1200	2500	600	1000	1200	2500
Max. Horisontell Last (kg)	50	80	80	80	50	80	80	150
Max. Vertikal Last (kg)	14	19	39	-	14	19	19	60
Max. Hastighet (mm/sec)	800	1500	2000	2000	800	1500	2000	2000

DS

Modell	Släd Typ			Arm Typ		
	DS-SA4	DS-SA5	DS-SA6	DS-A4	DS-A5	DS-A6
Max. Slaglängd (mm)	300	500	600	200	200	200
Max. Horisontell Last (kg)	5	8	12	-	-	-
Max. Vertikal Last (kg)	4.5	4	6	4.5	4	6
Max. Hastighet (mm/sec)	665	800	800	330	400	400

SS/IF/FS/RS

Modell	Hög Styvhet Typ		Remdriven Typ			Rotationmodul
	SS-S	SS-M	IF-SA	IF-MA	FS	RS
Max. Slaglängd (mm)	600	1000	2000	2500	3000	Rörelseområde
Max. Horisontell Last (kg)	30	60	10	40	40	-
Max. Vertikal Last (kg)	8	12	-	-	-	-
Max. Hastighet (mm/sec)	600	1000	1750	1750	2000	180-360°/s

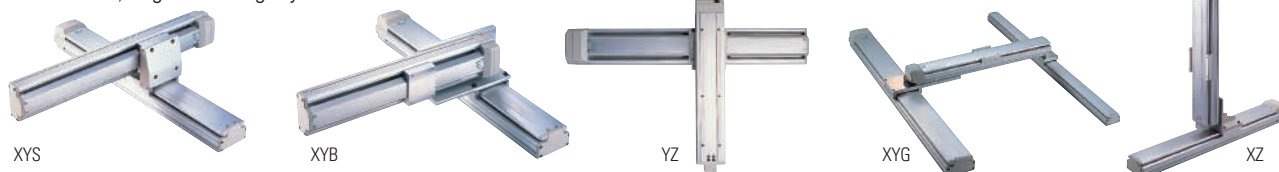


Drastisk reduktion av ingenjörarbete när det gäller tid & kostnader!

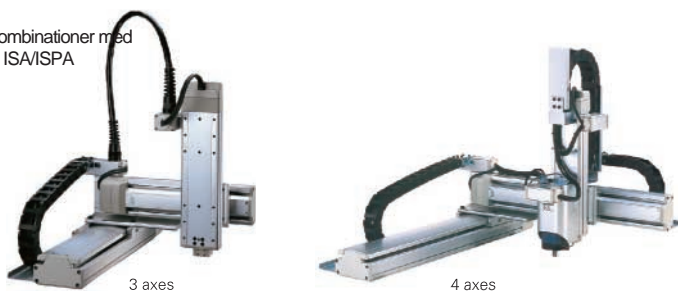
Kartesiska robotar

ICSA/ICSPA

För-konfektionerade, integrerade 2-Axliga System



3- eller 4-Axliga kombinationer med ICSA/ICSPA and ISA/ISPA och/eller rotation



Modell	ICSA/ICSPA
Max. Slaglängd(mm)	2500 X 1200
Max. Horisontell Last (kg)	40
Max. Hastighet (mm/sec)	1000

Renrumsutförande i typer från en-axliga robotmoduler till fleraxliga horisontella artikulerade robotarmar (Scara)
Renrumsutförande

ISDCR/ISPDCR

Renrum Klass 10 Typ



ISDCR-ESD

Anti-ESD Typ



SSCR

Kompakt och Styv Typ



DSCR

Kompakt Typ



IX-NNC

SCARA för klass 10 Omgivning



Modell	ISDCR	ISPDCR	ISDCR-ESD	SSCR	DSCR	IX-NNC
Max. Slaglängd (mm)	1600	1600	1000	1000	600	(armlängder) 250/350 500/600 700/800
Max. Last (kg)	80	150	80	60	12	10
Max. Hastighet (mm/sec)	1000	2000	1000	1000	800	7121



Komplexa och krävande operationer kan enkelt programmeras med SEL programspråk

SCARA Robot

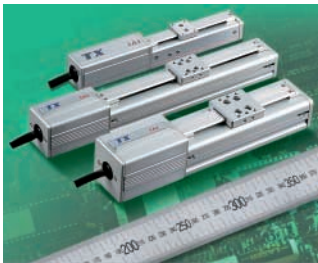
IX Högpresterande, fleraxlig kontrollenhet med 32bit RISC CPU



Armlängder	250	350	500	600	700	800
Z Axel Slag (mm)	150		200/300		200/400	
Last(kg/Nominell/Max)	1/3		2/10		5/20	
Tillgängliga Modeller	<ul style="list-style-type: none"> • Standard Typ • Damm/Spolsäker Typ IP65 • Väggh monterad Typ 		<ul style="list-style-type: none"> • Standard Type • Damm/Spolsäker Typ IP65 • Takmonterad Typ 		<ul style="list-style-type: none"> • Standard Type • Damm/Spolsäker Typ IP65 • Väggh monterad Typ 	

Väggh monterad typ endast 250 eller 350mm arm längd

Ultrakompakt kulskruvsmodul med stegmotor!

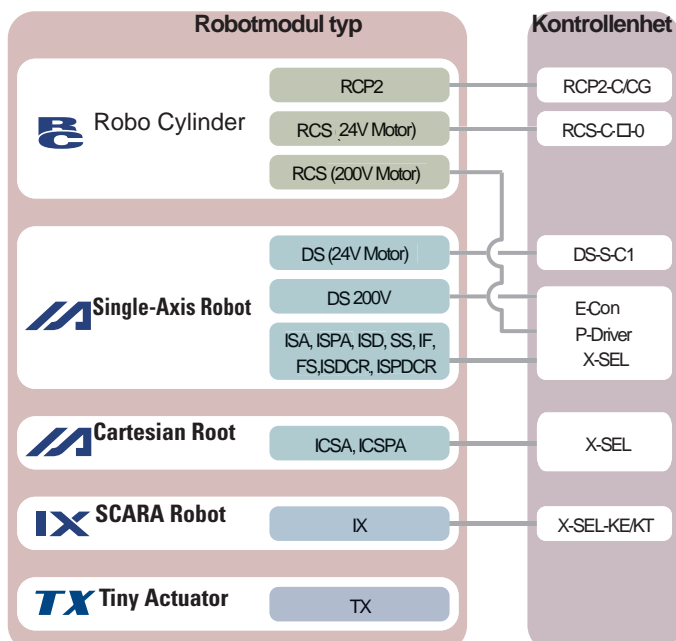


- Inbyggd precisions linjär-lager för höga moment-laster
- Konventionella 2-fas stegmotor för varierande typer av drivsteg

Typ	TX-20	TX-28	TX-35
Slaglängd (mm)	25-50	25-100	50-300



Passande kontrollenheter typ



Kontrollenheter

Från enkel positionering till intelligenta programmerbara fleraxliga kontrollenheter kapabla för nätverk och överordnade system.

Det enkla och användarvänliga SEL programspråket gör komplex programmering mycket enkel.

X-SEL



- Periferutrustning kan enkelt styras via I/O utan användning av PLC
- Fleraxliga kontrollenheter med Multi-Tasking

X-SEL-KE/KT

- Inkrementella och absoluta enkoders tillgängliga

Ekonomisk en-axlig positioneringsmodul, alternativ till robotmoduler som kontrolleras av X-SEL

E-con



- Max 64 olika positioner
- Interface för Profibus, CC-LINK och DeviceNet

E-con

En-axliga positioneringsmoduler/kontrollenheter exklusiva för varje serie av robotmoduler



DS-S-C1
DS Exklusiv
Kontrollenhet



RCS-C
RCS Exklusiv
Kontrollenhet
(20/30W)



RCP2-C/CG
RCP2 Exklusiv
Kontrollenhet

Pulsdriver (planerad)

P-Driver

- Enaxlig med pulstågsingång
Drivsteg för RoboCylinder AC Servo-moduler (RCS)



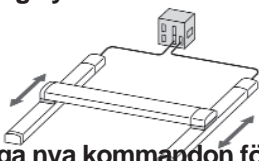
P-Driver

X-SEL

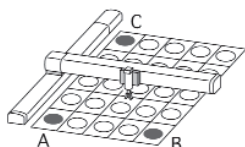
Nya X-SEL Kontrollenheter i kombination med SEL programspråk förenklar komplicerat programmeringsarbete och ökar därmed systemets prestanda ytterligare ett steg!

Fler-axlig kontrollenhet

- ◆ Utökad minneskapacitet till 6,000 steg och 3,000 positioner.
- ◆ Inkrementell och absolut enkoder option med absolut enkoder
- ◆ Enkel och servicevänlig
- ◆ 2-axlig synkroniserad kontroll är möjlig



- ◆ Många nya kommandon för pallettering
Kontroll av cirkulära rörelser mm.



3-punkt teachning för pallettering



EU Modell : 1/2 Axlig

EU Mode : 3/4 Axlig

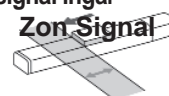
- ◆ Tryck-rörelse och zon signal ingår



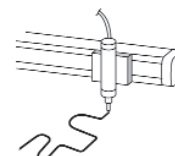
Tryck rörelse

Arbete Behåller en konstant tryckkraft

- ◆ Förbättrad PATH hastighet och ökad noggrannhet



Signal med utgång när man kommer inom en viss zon.



- ◆ Mer variabler och symbol definitioner
- ◆ Debug funktionalitet
- ◆ Utökade säkerhets funktioner och CE certifiering

E-Con

Ekonomisk, användarvänlig, En-axlig positionering!

En-axlig kontrollenhet

- ◆ Passande till IAI Serien med högprestanda, en-axliga robotmoduler.

Slaglängd	Motoreffekter	Max.Hastighet	Max.Belastning	Max.Belastning
100~3000mm	60W~750W	2000mm/sec	Horisontell 150kg	Vertikal 60kg

- ◆ Maximalt 64 varierande positioner som är enkelt att programmera. Flera sätt att programmera



- ◆ Inkrementell - absolut enkoder finns att tillgå.

- ◆ Multipla funktioner.

E-Con Funktion	E-Con Funktion	E-Con Funktion
Pitch Transfer	Hold	Zone Output

E-Con Funktion	E-Con Funktion	E-Con Funktion	E-Con Funktion
Acceleration only MAX	Positioning width	Speed change	Serial communication

- ◆ E-Con kan användas i flera typer av öppna nätverk

- Profibus-DP
- DeviceNet
- CC-Link



IAI Industrieroboter GmbH (European Salesoffice)

Ober der Röth 4 • D-65824 Schwalbach am Taunus

Tel.: +49-6196-8895-0 • Fax: +49-6196-8895-24

E-Mail: info@IAI-GmbH.de • Internet: <http://www.IntelligentActuator.de>

Generalagent Sverige

EIE MASKIN AB Box 7, S124 21 Bandhagen, Sweden

Tel.: +46-8-727 88 00, Fax: +46-8-727 88 99, www.eie.se

IAI CORPORATION (Headoffice)

645-1 Shimizu Hirose, Shizuoka 424-0102, Japan

Tel.: +81-543-64-5105 Fax: +81-543-64-5182

Catalogue No.0804
Providing quality
products since 1986